

实用随机过程

胡太忠

thu@ustc.edu.cn

安徽 合肥 中国科学技术大学

2024 年 2 月

第 4 章 Markov 链

- 基本概念
- 状态分类
- 极限性质（更新过程的应用）
- 半马氏过程

过程 $\{X(t), t \in \Gamma\}$, $\Gamma \subseteq \mathbb{R}$, 状态空间 S .

- ▶ **Markov 性质**: 对 $\forall t_1 < t_2 < \dots < t_n < t$, $t_i, t \in \Gamma$, $x_i \in S$, $B \in \mathcal{B}(S)$,

$$\begin{aligned} P(X(t) \in B \mid X(t_1) = x_1, \dots, X(t_{n-1}) = x_{n-1}, X(t_n) = x_n) \\ = P(X(t) \in B \mid X(t_n) = x_n). \end{aligned}$$

- ▶ **时间齐次性**: 对 $\forall t_0 < t$, $t_0, t \in \Gamma$, $x \in S$, $B \in \mathcal{B}(S)$,

$P(X(t) \in B \mid X(t_0) = x)$ 与 t_0 无关, 只依赖于 $t - t_0$.

- ▶ **分类**: 根据 Γ 与 S “离散”与“连续”进行分类

§4.1 引言与例子

研究离散时间离散状态时间齐次的马氏链 (Markov Chain, 记为 MC) $\{X_n, n \in \Gamma\}$, $\Gamma = \{0, 1, 2, \dots\}$, $S = \{0, 1, 2, \dots\}$ 或有限状态.

- ▶ 局部历史和全部历史的马氏性
- ▶ 一步转移概率:

$$P_{ij} = P(X_1 = j | X_0 = i) = P(X_{n+1} = j | X_n = i), \quad \forall i, j, n$$

- ▶ 一步转移概率矩阵:

$$\mathbf{P} = \left(P_{ij} \right)_{S \times S}$$

注

$\{X_n, n \geq 0\}$ 概率规律由 X_0 分布和转移概率矩阵 \mathbf{P} 唯一确定.

§4.1 引言与例子

► 【例 4.1(C)】 一般随机游动过程 $\{S_n, n \geq 0\}$, 其中 $S_0 = 0$, $S_n = \sum_{i=1}^n X_i, n \geq 1$, 设 $\{X_n, n \geq 0\}$ iid,

$$P(X_1 = j) = \alpha_j, \quad j \in \mathbb{Z} \equiv \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\},$$

显然, $\{S_n, n \geq 0\}$ 为一个 MC, 转移概率

$$P_{ij} = \alpha_{j-i}, \quad \forall i, j \in \mathbb{Z}.$$

► 【例 4.1(D)】 简单随机游动过程 $\{S_n, n \geq 0\}$, 其中 $S_0 = 0$, $S_n = \sum_{i=1}^n X_i, n \geq 1$, 设 $\{X_n, n \geq 0\}$ iid,

$$P(X_1 = 1) = p, \quad P(X_1 = -1) = 1 - p = q.$$

证明: $\{|S_n|, n \geq 0\}$ 为一个 MC.

§4.1 引言与例子

(续)

► 引理 4.1.1 设 $\{S_n, n \geq 0\}$ 为简单随机游动, 则对任意 $i \neq 0$,

$$P(S_n = i \mid |S_n| = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) = \frac{p^i}{p^i + q^i}. \quad (*.1)$$

证明: 约定 $i_0 = 0$, 定义 $j = \max\{k : i_k = 0, 0 \leq k \leq n\}$.

- 事件 $\{S_n = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_j| = 0\}$ 对应的路径向右跳 $\frac{1}{2}(n-j+i)$ 步, 向左跳 $\frac{1}{2}(n-j-i)$ 步;
- 事件 $\{S_n = -i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_j| = 0\}$ 对应的路径向右跳 $\frac{1}{2}(n-j-i)$ 步, 向左跳 $\frac{1}{2}(n-j+i)$ 步.

于是 (*.1) 左边等于

$$P(S_n = i \mid |S_n| = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_j| = 0) = \frac{p^i}{p^i + q^i}.$$

§4.1 引言与例子

(续) 证明 $\{|S_n|, n \geq 0\}$ 为一个 MC.

证明: 对 $\forall i \neq 0$,

$$\begin{aligned} & P(|S_{n+1}| = i + 1 \mid |S_n| = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) \\ &= P(|S_{n+1}| = i + 1 \mid S_n = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) \\ &\quad \times P(S_n = i \mid |S_n| = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) \\ &\quad + P(|S_{n+1}| = i + 1 \mid S_n = -i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) \\ &\quad \times P(S_n = -i \mid |S_n| = i, |S_{n-1}| = i_{n-1}, \dots, |S_1| = i_1) \\ &= p \cdot \frac{p^i}{p^i + q^i} + q \cdot \frac{q^i}{p^i + q^i}. \end{aligned}$$

于是, 转移概率为: $P_{01} = 1$, $P_{ij} = 0, \forall |i - j| > 1$, 且

$$P_{i,i+1} = \frac{p^{i+1} + q^{i+1}}{p^i + q^i} = 1 - P_{i,i-1}. \quad \blacksquare$$

§4.2 状态分类

- ▶ n 步转移概率:

$$P_{ij}^n = P(X_n = j | X_0 = i), \quad \forall i, j$$

- ▶ n -步转移概率矩阵:

$$\mathbf{P}^{(n)} = \left(P_{ij}^n \right)_{S \times S}$$

- ▶ Chapman-Kolmogorov 方程: 对 $\forall m, n \geq 0$,

$$P_{ij}^{m+n} = \sum_{k=0}^{\infty} P_{ik}^n P_{kj}^m, \quad \forall i, j,$$

即 $\mathbf{P}^{(m+n)} = \mathbf{P}^{(m)} \mathbf{P}^{(n)}$, 其中约定 $P_{ik}^0 = \delta_{ik}$. 因此,

$$\mathbf{P}^{(n)} = \mathbf{P} \cdot \mathbf{P}^{(n-1)} = \mathbf{P}^n, \quad \forall n \geq 1.$$

§4.2 状态分类

▶ 定义 4.2.1

- (1) $i \rightarrow j$ (状态 j 可由状态 i 到达), 若存在 $n \geq 0$, 使得 $P_{ij}^n > 0$.
- (2) $i \longleftrightarrow j$ (状态 i, j 互达), 若 $i \rightarrow j, j \rightarrow i$.

▶ 性质 4.2.1

$$i \rightarrow j, j \rightarrow k \implies i \rightarrow k.$$

▶ 等价关系: \longleftrightarrow 是一个等价关系:

- (1) $i \longleftrightarrow i$;
- (2) $i \longleftrightarrow j \implies j \longleftrightarrow i$;
- (3) $i \longleftrightarrow j, j \longleftrightarrow k \implies i \longleftrightarrow k$.

* 状态空间 S 可分为有限或无限可列个互不相交的子类, 每一子类的状态互达, 形如

$$C(j) = \{k : k \longleftrightarrow j, k \in S\}.$$

§4.2 状态分类

► 定义 4.2.2

- MC 称为不可约的 (irreducible), 若 S 只能分解为一个类.
- 一个类 C 称为闭的, 若对 $\forall j \in C, \forall k \notin C$, 则 $P_{jk}^n = 0, \forall n \geq 0$; 即一个 MC 一旦进入子类 C 就不再出来.
- 状态 i 的周期为 d : $d \geq 1$ 且 d 是所有满足 $P_{ii}^n > 0$ 的 n 的最大公约数.
记号: $d = d(i)$
周期为 1 的状态称为非周期的.
若 $P_{ii}^n = 0, \forall n > 0$, 则约定 $d(i) = +\infty$.

► 命题 4.2.2 (周期是类性) 若 $i \longleftrightarrow j$, 则 $d(i) = d(j)$.

§4.2 状态分类

考虑 MC $\{X_n, n \geq 0\}$, 定义

$$N_k(n) = \#\{\nu : X_\nu = k, 1 \leq \nu \leq n\}, \quad \forall n \geq 1,$$

即 $N_k(n)$ 表示前 n 步状态转移访问状态 k 的次数. 再定义

$$f_{jk} = P(N_k(\infty) > 0 | X_0 = j), \quad (*.2)$$

$$g_{jk} = P(N_k(\infty) = \infty | X_0 = j), \quad (*.3)$$

f_{jk} 表示给定过程初始状态为 j , 过程最终能够访问状态 k 的概率;

g_{jk} 表示给定过程初始状态为 j , 过程能够无穷多次访问状态 k 的概率.

定义

$$f_{jk}^0 = 0, \quad \forall j, k;$$

$$f_{jk}^n = P(X_n = k, X_\nu \neq k, \nu = 1, \dots, n-1 | X_0 = j), \quad n \geq 1.$$

§4.2 状态分类

► 性质 4.2.2

$$f_{jk}^n = \sum_{n=1}^{\infty} f_{jk}^n, \quad P_{jk}^n = \sum_{m=1}^n f_{jk}^m P_{kk}^{n-m}, \quad \forall j, k.$$

证明：定义首次达时

$$T_{jk} = \min\{n : X_n = k, X_{n-1} \neq k, \dots, X_1 \neq k | X_0 = j\}.$$

► 性质 4.2.3

$$g_{jk} = f_{jk} g_{kk}, \quad g_{kk} = \lim_{n \rightarrow \infty} (f_{kk}^n).$$

证明：(1)

$$\begin{aligned} g_{jk} &= P(N_k(\infty) = \infty | X_0 = j) = \sum_{m=1}^{\infty} P(N_k(\infty) = \infty, T_{jk} = m | X_0 = j) \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} P(N_k(\infty) - N_k(m) = \infty | X_m = k) \cdot f_{jk}^m \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} g_{kk} \cdot f_{jk}^m = f_{jk} g_{kk}. \end{aligned}$$

§4.2 状态分类

(续)

(2) 对 T_{kk} 取条件,

$$\begin{aligned} P(N_k(\infty) \geq n | X_0 = k) &= \sum_{m=1}^{\infty} P(N_k(\infty) - N_k(m) \geq n - 1 | T_{kk} = m) \cdot f_{kk}^m \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} P(N_k(\infty) - N_k(m) \geq n - 1 | X_m = k) \cdot f_{kk}^m \\ &= \sum_{m=1}^{\infty} P(N_k(\infty) \geq n - 1 | X_0 = k) \cdot f_{kk}^m \\ &= P(N_k(\infty) \geq n - 1 | X_0 = k) \cdot f_{kk} \\ &= (f_{kk})^n. \end{aligned}$$

$$\implies g_{kk} = \lim_{n \rightarrow \infty} P(N_k(\infty) \geq n | X_0 = k) = \lim_{n \rightarrow \infty} (f_{kk})^n. \quad \blacksquare$$

§4.2 状态分类

► 性质 4.2.4 对任意状态 k , $g_{kk} = 1$ 或 $g_{kk} = 0$. 进一步, 有

$$g_{kk} = 1 \iff f_{kk} = 1,$$

$$g_{kk} = 0 \iff f_{kk} < 1.$$

► 定义 4.2.3

- 一个状态 j 称为常返的 (Recurrent), 若 $f_{jj} = 1$.
- 一个状态 j 称为非常返的或滑过的 (Transient), 若 $f_{jj} < 1$.

※

- (1) 有限状态 MC 其所有状态不可能都是滑过的, 必有常返态.
- (2) $f_{jk} > 0 \implies j \rightarrow k$.

§4.2 状态分类

为判断一个状态是否为常返，我们研究两个 pgf 之间的关系. 定义

$$P_{jk}(z) = \sum_{n=0}^{\infty} P_{jk}^n z^n = \delta_{jk} + \sum_{n=1}^{\infty} P_{jk}^n z^n,$$

$$F_{jk}(z) = \sum_{n=1}^{\infty} f_{jk}^n z^n, \quad |z| < 1.$$

$$P_{jk}(z) \longleftarrow \{P_{jk}^n, n \geq 0\}$$

$$F_{jk}(z) \longleftarrow \{f_{jk}^n, n \geq 0\}$$

§4.2 状态分类

► 引理 4.2.1 对任意状态 j 和 k , 当 $|z| < 1$ 时, 有

$$P_{jk}(z) = F_{jk}(z)P_{kk}(z), \quad j \neq k,$$

$$P_{kk}(z) = 1 + F_{kk}(z)P_{kk}(z),$$

$$P_{kk}(z) = \frac{1}{1 - F_{kk}(z)}, \quad F_{kk} = 1 - \frac{1}{P_{kk}(z)}.$$

证明:

$$\begin{aligned} P_{jk}(z) &= \delta_{jk} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\sum_{m=1}^n f_{jk}^m P_{kk}^{n-m} \right) z^n \\ &= \delta_{jk} + \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=m}^{\infty} f_{jk}^m z^m \cdot P_{kk}^{n-m} z^{n-m} \\ &= \delta_{jk} + F_{jk}(z)P_{kk}(z), \quad |z| < 1. \end{aligned}$$

§4.2 状态分类

► 命题 4.2.3

$$f_{kk} = 1 \iff \sum_{n=1}^{\infty} P_{kk}^n = \infty;$$

$$f_{kk} < 1 \iff \sum_{n=1}^{\infty} P_{kk}^n < \infty.$$

※ **Abel 定理**: 设幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$ 的收敛半径为 $R > 0$. 如果当 $x = R$ (或 $x = -R$) 时级数收敛, 则和函数 $S(x)$ 于 $x = R$ (或 $x = -R$) 点为左连续 (右连续).

证:

$$\begin{aligned} f_{kk} < 1 &\iff \sum_{n=1}^{\infty} f_{kk}^n < 1 \stackrel{\text{Abel 定理}}{\iff} \lim_{z \rightarrow 1^-} F_{kk}(z) = f_{kk} < 1 \\ &\iff \lim_{z \rightarrow 1^-} P_{kk}(z) = P_{kk}(1) < \infty \\ &\stackrel{\text{Abel 定理}}{\iff} \sum_{n=1}^{\infty} P_{kk}^n < \infty. \end{aligned}$$

§4.2 状态分类

► 命题 4.2.4

- (1) 设 i 为常返态, $i \longleftrightarrow j$, 则 j 为常返态.
- (2) 设 i 为非常返态, $i \longleftrightarrow j$, 则 j 为非常返态.

证: 由 $i \longleftrightarrow j$ 知存在 m, n 使得 $P_{ij}^m > 0, P_{ji}^n > 0$, 于是

$$P_{jj}^{n+k+m} \geq P_{ji}^n P_{ii}^k P_{ij}^m, \quad \forall k.$$

因此,

$$\sum_{k=1}^{\infty} P_{jj}^k \geq \sum_{k=1}^{\infty} P_{jj}^{n+k+m} \geq P_{ji}^n P_{ij}^m \sum_{k=1}^{\infty} P_{ii}^k = \infty.$$

* 常返性和非常返性皆为类性.

§4.2 状态分类

► 命题 4.2.5 设 $k \neq j$, $k \rightarrow j$ 且 $f_{kk} = 1$, 则 $j \leftrightarrow k$, $f_{jk} = 1$.

证: 注意对于 $\forall n \geq 1$, 有

$$g_{kk} = \sum_{i \in S} P_{ki}^n g_{ik},$$

进而,

$$1 - g_{kk} = \sum_{i \in S} P_{ki}^n (1 - g_{ik}).$$

由 $f_{kk} = 1$ 得 $g_{kk} = 1$. 于是,

$$P_{ki}^n (1 - g_{ik}) = 0, \quad \forall n \geq 1, i \in S. \quad (*.4)$$

再由 $k \rightarrow j$ 知存在 $n_0 \geq 1$ 使得 $P_{kj}^{n_0} > 0$. 在 (*.4) 中令 $n = n_0$ 得

$$g_{jk} = 1.$$

因此, $f_{jk} = 1$. ■

§4.2 状态分类

► 命题 4.2.6

- (1) 一个常返类一定是闭的;
- (2) 一个闭的非常返类一定含有无穷多个状态.

► 命题 4.2.7 设 C 为一个闭类, $k \in C$, 则

$$C \text{ 为常返类} \iff f_{jk} = 1, \forall j \in C, j \neq k.$$

证明: (\implies) ✓
 (\impliedby)

$$f_{kk} = P_{kk} + \sum_{j \in C, j \neq k} P_{kj} f_{jk} = \sum_{j \in C} P_{kj} = \sum_{j \in S} P_{kj} = 1. \blacksquare$$

※ 一个类只能为如下三者之一:

闭的常返类; 闭的非常返类; 非闭的非常返类.

§4.2 状态分类

► 【例 4.2 (A)】 简单随机游动过程 $\{S_n, n \geq 0\}$, 其中 $S_0 = 0$, $S_n = \sum_{i=1}^n X_i, n \geq 1$, 设 $\{X_n, n \geq 0\}$ iid,

$$P(X_1 = 1) = p, \quad P(X_1 = -1) = 1 - p = q,$$

则 $\{S_n\}$ 为不可约 MC, $d(0) = 2$, 转移概率 $P_{i,i+1} = p = 1 - P_{i,i-1}, \forall i$.
易知

$$P_{00}^{2n} = \binom{2n}{n} p^n q^n \sim \frac{(4pq)^n}{\sqrt{2\pi n}},$$

所以,

$$\sum_{n=1}^{\infty} P_{00}^n < \infty \iff \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(4pq)^n}{\sqrt{2\pi n}} < \infty \iff p \neq \frac{1}{2}.$$

因此, 当 $p = 1/2$ 时, 0 为常返态. ■

※ 守株待兔

缘木求鱼

§4.2 状态分类

► 习题 证明：对任意状态 i, j, k , 有 $f_{ik} \geq f_{ij}f_{jk}$.

证：记

$$f_{ijk} = P(\text{存在 } n < m \text{ 使 } X_n = j, X_m = k \mid X_0 = i),$$

$$f_{ijk}^{n,m} = P(X_m = k; X_\ell \neq k, n+1 \leq \ell < m; X_n = j; X_\nu \neq j, 1 \leq \nu < n \mid X_0 = i),$$

则

$$f_{ijk} = \sum_{1 \leq n < m} f_{ijk}^{n,m}, \quad f_{ijk}^{n,m} = f_{ij}^n f_{jk}^{m-n}.$$

于是,

$$f_{ik} \geq f_{ijk} = \sum_{1 \leq n < m} f_{ij}^n f_{jk}^{m-n} = \sum_{n=1}^{\infty} f_{ij}^n \sum_{m=n+1}^{\infty} f_{jk}^{m-n} = f_{ij} f_{jk}.$$

§4.3 极限性质

考虑 MC $\{X_n, n \geq 0\}$, 定义

$$N_j(n) = \#\{\nu: X_\nu = j, 1 \leq \nu \leq n\}, \quad \forall n \geq 1,$$

即 $N_j(n)$ 表示前 n 步状态转移访问状态 j 的次数.

- 若 j 为常返态, 且 $X_0 = j$, 则 $\{N_j(n), n \geq 1\}$ 为更新过程, 更新间隔时间分布为 $\{f_{jj}^n, n \geq 1\}$;
- 若 j 为常返态, $i \longleftrightarrow j$, 且 $X_0 = i$, 则 $\{N_j(n), n \geq 1\}$ 为延迟更新过程, 首次更新到达时布为 $\{f_{ij}^n, n \geq 1\}$;
- 若 j 为非常返态, 则 $\sum_{n=1}^{\infty} P_{ij}^n < \infty, \forall i$. 从而, $P_{ij}^n \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$.

* 本节目的: 求 $\lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n$.

§4.3 极限性质

► 记号

T_{jj} = 过程从状态 j 出发首次返回状态 j 所需要的转移步数,

$$\mu_{jj} = \mathbb{E} T_{jj} = \begin{cases} \infty, & j \text{ 为非常返态,} \\ \sum_{n=1}^{\infty} n f_{jj}^n, & j \text{ 为常返态.} \end{cases}$$

► 定义 4.3.1

设 j 为常返态.

- 称 j 为**正常返的**, 若 $\mu_{jj} < \infty$;
- 称 j 为**零常返的**, 若 $\mu_{jj} = \infty$;
- 称 j 为**遍历的**, 若 j 为正常返且非周期.

§4.3 极限性质

► 定理 4.3.1 设 $i \longleftrightarrow j$, 则

$$(i) \quad P \left(\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{N_j(n)}{n} = \frac{1}{\mu_{jj}} \mid X_0 = i \right) = 1;$$

$$(ii) \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n P_{ij}^k = \frac{1}{\mu_{jj}};$$

$$(iii) \quad \text{若 } j \text{ 为非周期的, 则 } \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n = \frac{1}{\mu_{jj}};$$

$$(iv) \quad \text{若 } j \text{ 的周期为 } d, \text{ 则 } \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^{nd} = \frac{d}{\mu_{jj}}.$$

* 若 j 周期为 $d > 1$, 则 $\lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^{nd} = d/\mu_{jj}$ (X)

反例: 在状态 $0, n$ 带反射壁的简单对称随机游动, 状态空间 $S = \{0, 1, \dots, n\}$, $P_{01} = 1$, $d(k) = 2$, $k \in S$. 取 $i = 0, j = 1$.

§4.3 极限性质

► 命题 4.3.2 正常返和零常返性为类性.

证明: 设 $i \longleftrightarrow j$ 且 i 为正常返, 即

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P_{ii}^{nd} = \frac{d}{\mu_{ii}} < \infty, \quad (*.5)$$

下证 $\mu_{jj} < \infty$.

由 $i \longleftrightarrow j$ 知存在 $s, t \geq 0$ 使得 $P_{ij}^s > 0, P_{ji}^t > 0$, 且 $d(i) = d(j) = d \geq 1$.
显然,

$$P_{jj}^{t+s+\nu d} \geq P_{ji}^t P_{ii}^{\nu d} P_{ij}^s, \quad \forall \nu \geq 1.$$

注意到 $d|(s+t)$, 于是由 (*.5) 知

$$\frac{d}{\mu_{jj}} = \lim_{\nu \rightarrow \infty} \underbrace{P_{jj}^{s+t+\nu d}}_{\text{存在性?}} \geq P_{ij}^s P_{ji}^t \cdot \frac{d}{\mu_{ii}} > 0. \quad \blacksquare$$

§4.3 极限性质

► **定义 4.3.2** 一个 pmf $\{\pi_i, i \geq 0\}$ 称为 MC $\{X_n, n \geq 0\}$ 的**平稳分布**, 若

$$\pi_j = \sum_{i=0}^{\infty} \pi_i P_{ij}, \quad \forall j. \quad (*.6)$$

* 设 X_0 的分布为平稳分布 $\{\pi_i, i \geq 0\}$, 则

- X_n 的分布也为平稳分布, 于是

$$\pi_j = \sum_{i=0}^{\infty} \pi_i P_{ij}^n, \quad \forall j. \quad (*.7)$$

- $(X_h, X_{h+1}, \dots, X_{h+n})$ 的分布与 h 无关. 此时, $\{X_n, n \geq 0\}$ 为平稳过程.

§4.3 极限性质

► **定理 4.3.3** 一个不可约非周期的 MC 必属于下述二者之一:

- (i) 所有状态滑过或零常返, $P_{ij}^n \rightarrow 0, \forall i, j$, MC 不存在平稳分布;
- (ii) 所有状态正常返,

$$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n > 0, \quad \forall i, j.$$

此时, $\{\pi_j, j \geq 0\}$ 是**唯一**的平稳分布.

证: (1) 假设存在平稳分布 $\{\pi_i^*, i \geq 0\}$, 则

$$\pi_j^* = \sum_{i=0}^{\infty} \pi_i^* P_{ij}^n, \quad \forall j.$$

于是,

$$\pi_j^* \leq \sum_{i=0}^m \pi_i^* P_{ij}^n + \sum_{k=m+1}^{\infty} \pi_k^* \rightarrow 0 \quad (\text{先令 } n \rightarrow \infty \text{ 再令 } m \rightarrow \infty).$$

§4.3 极限性质

(续)

(ii) 由 $1 = \sum_j P_{ij}^n$ 知 $1 \geq \sum_j \pi_j$. 再由

$$P_{ij}^{n+1} = \sum_k P_{ik}^n P_{kj} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pi_j \geq \sum_k \pi_k P_{kj}, \quad \forall j.$$

上不等式中等和严格成立 [反证, 若对某个 j 不成立, 则

$$\sum_j \pi_j > \sum_j \sum_k \pi_k P_{kj} = \sum_k \sum_j \pi_k P_{kj} = \sum_k \pi_k,$$

矛盾], 即

$$\pi_j = \sum_k \pi_k P_{kj}, \quad \forall j. \quad (*.8)$$

令 $\pi_j^{**} = \pi_j / \sum_k \pi_k$, 则 $\{\pi_j^{**}\}$ 为一个平稳分布.

§4.3 极限性质

(续)

(ii) 唯一性. 设 $\{\pi_j^*\}$ 为另一个平稳分布, 下证 $\pi_i = \pi_i^*, \forall i$. 事实上,

$$\pi_j^* = \sum_k \pi_k^* P_{kj}^n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pi_j^* \geq \sum_k \pi_k^* \pi_j = \pi_j, \quad \forall j.$$

另一方面,

$$\pi_j^* \leq \sum_{k=0}^m \pi_k^* P_{kj}^n + \sum_{k=m+1}^{\infty} \pi_k^* \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pi_j^* \leq \sum_{k=0}^m \pi_k^* \pi_j + \sum_{k=m+1}^{\infty} \pi_k^*$$

$$\xrightarrow{m \rightarrow \infty} \pi_j^* \leq \sum_{k=0}^{\infty} \pi_k^* \pi_j = \pi_j, \quad \forall j.$$

于是, $\pi_j^* = \pi_j, \forall j$. ■

§4.3 极限性质

► **注** 对于不可约、正常返 (周期或非周期) MC, 存在唯一的 pmf $\{\pi_i\}$ 满足

$$\pi_j = \sum_k \pi_k P_{kj}, \quad \forall j. \quad (*.9)$$

其中

$$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\text{前 } n \text{ 步转移访问状态 } j \text{ 的次数}}{n} = \frac{1}{\mu_{jj}}.$$

证: 记 $I_n(i) = 1_{\{X_n=i\}}$, 设 $X_0 = \ell$, 则由更新酬劳过程得 $\pi_j = 1/\mu_{jj}$, 且

$$\begin{aligned} \pi_j &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \mathbb{E} \left[\sum_{k=1}^n I_k(j) \right] = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \mathbb{E} \left[\sum_{k=1}^n \sum_i I_{k-1}(i) I_k(j) \right] \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \sum_i \mathbb{E} [I_{k-1}(i)] P_{ij} \geq \sum_i \lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \mathbb{E} [I_{k-1}(i)] \right) P_{ij} \\ &= \sum_i \pi_i P_{ij}. \quad (\text{再同前定理 4.3.3(ii) 证明等号成立}) \end{aligned}$$

§4.3 极限性质

(续) 唯一性及验证 $\sum_{j=0}^{\infty} \pi_j = 1$

不妨设 $S = \{0, 1, \dots\}$. 显然, $\sum_{j=0}^{\infty} \pi_j \leq 1$; (*.9) 解存在.

设 $\{\pi_j^*\}$ 为另一个平稳分布, 下证 $\pi_i = \pi_i^*, \forall i$. 事实上, $\forall j, \ell$,

$$\begin{aligned}\pi_j^* &= \sum_{k=0}^{\infty} \pi_k^* P_{kj}^{\ell} \implies \pi_j^* = \sum_{k=0}^{\infty} \pi_k^* \left(\frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^n P_{kj}^{\ell} \right) \\ &\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pi_j^* \geq \sum_{k=0}^{\infty} \pi_k^* \pi_j.\end{aligned}$$

另一方面,

$$\begin{aligned}\pi_j^* &= \sum_{k=0}^m \pi_k^* \left(\frac{1}{n} \sum_{\ell=1}^n P_{kj}^{\ell} \right) + \sum_{k=m+1}^{\infty} \pi_k^* \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \pi_j^* \leq \sum_{k=0}^m \pi_k^* \pi_j + \sum_{k=m+1}^{\infty} \pi_k^* \\ &\xrightarrow{m \rightarrow \infty} \pi_j^* \leq \sum_{k=0}^{\infty} \pi_k^* \pi_j = \pi_j, \quad \forall j.\end{aligned}$$

于是, $\pi_j^* = \pi_j, \forall j$. ■

§4.3 极限性质

※ 对于不可约、正常返且周期为 d 的 MC, 取 $\ell = j$, 则

$$\begin{aligned}\pi_j &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{nd} \sum_{k=1}^n P_{jj}^{kd} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{d} P_{jj}^{nd}. \\ \implies \lim_{n \rightarrow \infty} P_{jj}^{nd} &= \frac{d}{\mu_{jj}} = d\pi_j, \quad \forall j.\end{aligned}$$

§4.4 赌徒输光问题

► **问题** 一赌徒在任一局中以概率 p 赢 1 元, 以概率 $q = 1 - p$ 输 1 元, 现有赌金 i 元 ($1 \leq i < N$), 问赌徒在输光之前赌金达到过 N 元的概率是多少? 假设每局赌博输赢相互独立.

记

$X_n =$ 在时刻 n (第 n 局之后) 的赌金, $n \geq 0$,

则 $\{X_n, n \geq 0\}$ 为一个 MC, 其转移概率 $P_{00} = P_{NN} = 1$,

$$P_{j,j+1} = p = 1 - P_{i,i-1}, \quad j = 1, \dots, N-1.$$

状态空间 $S = \{0, 1, \dots, N\}$ 分成三类:

$$\underbrace{\{0\}}_{\text{常返类}}, \quad \underbrace{\{1, 2, \dots, N-1\}}_{\text{非常返类}}, \quad \underbrace{\{N\}}_{\text{常返类}}.$$

§4.4 赌徒输光问题

(续) 求

$$f_i \equiv f_{i,N} = P(\text{MC 在访问“0”之前先访问“N"} | X_0 = i), \quad 1 \leq i \leq N.$$

对首局比赛结果取条件, 得

$$f_i = pf_{i+1} + qf_{i-1} \implies f_{i+1} - f_i = \frac{q}{p}(f_i - f_{i-1}), \quad i = 1, \dots, N-1$$

$$\implies f_i - f_{i-1} = \left(\frac{q}{p}\right)^{i-1} f_1, \quad i = 1, \dots, N \quad (\text{利用 } f_0 = 0)$$

$$\implies f_i = \begin{cases} \frac{1-(q/p)^i}{1-(q/p)^N}, & p \neq 1/2, \\ i/N, & p = 1/2, \end{cases} \quad (\text{利用 } f_N = 1)$$

当 $N \rightarrow \infty$ 时,

$$f_i \longrightarrow \begin{cases} 1 - (q/p)^i, & p > 1/2, \\ 0, & p \leq 1/2, \end{cases} \quad (\text{说明什么?})$$

§4.4 赌徒输光问题

(应用) 求 EB , 其中

$B \equiv T_{\{0,n\}} =$ 赌金达到 0 或 n 的赌博次数 (给定 $X_0 = i$), $1 \leq i \leq n$.

令 Y_n 表示第 n 局的输赢结果, 则

$$B = \min \left\{ m : \sum_{i=1}^m Y_i = -i \text{ 或 } \sum_{i=1}^m Y_i = n - i \right\},$$

$$\sum_{i=1}^B Y_i = \begin{cases} n - i & \text{概率 } \alpha \\ -i, & \text{概率 } 1 - \alpha \end{cases} \implies E \left[\sum_{i=1}^B Y_i \right] = n\alpha - i,$$

其中 $\alpha = f_{i,n}$ (定义同前). 又 B 为 $\{Y_i\}$ 的一个停时, 所以

$$EB = \frac{n\alpha - i}{E Y_1} = \frac{1}{2p - 1} \left[\frac{n[1 - (q/p)^i]}{1 - (q/p)^n} - i \right].$$

§4.5 分支过程

考虑一个群体的衍化, 记 X_n 为第 n 代群体的大小, $n \geq 0$. 每个个体在其生命结束时都会独立地产生后代, 产生的后代个体数 Z 的 pmf 为 $\{p_i, i \geq 0\}$. MC $\{X_n, n \geq 0\}$ 称为 **分支过程**.

假设 $X_0 = 1$, 记 $\{p_i\}$ 对应的均值为 $\mu = E Z$, 则

$$E[X_n] = \mu E[X_{n-1}] = \mu^n.$$

定义 $\pi_0 = P(\text{群体最终灭绝})$, 则

$$\pi_0 = \lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = 0).$$

对 X_1 取条件得

$$\pi_0 = \sum_{j=1}^{\infty} P(\text{群体最终灭绝} | X_1 = j) \cdot p_j$$

\implies

$$\pi_0 = \sum_{j=0}^{\infty} p_j \pi_0^j.$$

§4.5 分支过程

- ▶ **问题** 寻找 $\pi_0 = 1$ 的充分必要条件
- ▶ **定理 4.5.1** 设 $p_0 > 0, p_0 + p_1 < 1$, 则

(i) π_0 是满足方程

$$\pi_0 = \sum_{j=0}^{\infty} p_j \pi_0^j \quad (*.10)$$

的最小正解.

(ii) $\pi_0 = 1 \iff \mu \leq 1$.

证: (1) 首先, $\pi_0 > 0$ 显然, 因为 $\pi_0 \geq p_0 > 0$. 设 $\pi > 0$ 是 (*.10) 的一个解, 下仅证

$$\pi \geq P(X_n = 0), \quad \forall n \geq 1.$$

利用

$$P(X_{n+1} = 0) = \sum_{j=0}^{\infty} P(X_{n+1} = 0 | X_1 = j) \cdot p_j = \sum_{j=0}^{\infty} p_j [P(X_n = 0)]^j.$$

§4.5 分支过程

(续) (ii) 定义函数

$$\phi(s) = \sum_{k=0}^{\infty} p_k s^k, \quad s \in (0, 1].$$

易验证: $\phi''(s) > 0$, $\phi'(1) = \mu$, $\phi(1) = 1$, $\phi(0) = p_0$.

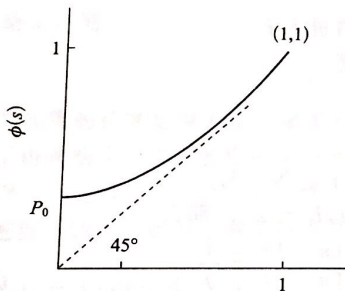


图 4.5.1

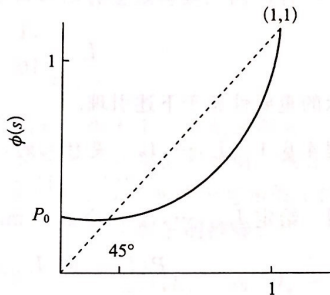


图 4.5.2

§4.7 时间可逆的 MC

► 一个遍历的或不可约正常返的 MC $\{X_n, n \geq 0\}$ 必存在平稳分布 $\{\pi_i\}$, 当 X_0 服从平稳分布 $\{\pi_i\}$ 时, 其逆向链也是 MC.

证: 对任意 $i, i_2, \dots, i_k, j, m, k$,

$$\begin{aligned} & P(X_m = j | X_{m+1} = i, X_{m+2} = i_2, \dots, X_{m+k} = i_k) \\ &= \frac{P(X_{m+2} = i_2, \dots, X_{m+k} = i_k | X_{m+1} = i, X_m = j)}{P(X_{m+2} = i_2, \dots, X_{m+k} = i_k | X_{m+1} = i)} \\ & \quad \times \frac{P(X_{m+1} = i, X_m = j)}{P(X_{m+1} = i)} \\ &= \frac{P(X_{m+1} = i | X_m = j) P(X_m = j)}{P(X_{m+1} = i)} \\ &= \frac{\pi_j P_{ji}}{\pi_i}. \end{aligned}$$

因此, $\{X_n\}$ 转移概率为

$$P_{ij}^* = \frac{\pi_j P_{ji}}{\pi_i}.$$

§4.7 时间可逆的 MC

► 一个平稳 MC 称为**时间可逆的**, 若 $P_{ij}^* = P_{ij}, \forall i, j$, 即

$$\pi_i P_{ij} = \pi_j P_{ji}, \quad \forall i, j. \quad (*.11)$$

注:

(i) (*.11) 说明, 对任意 n ,

$$P(X_n = i, X_{n+1} = j) = P(X_n = j, X_{n+1} = i), \quad \forall i, j,$$

$$\text{即 } (X_n, X_{n+1}) \stackrel{d}{=} (X_{n+1}, X_n).$$

(ii) **判定时间可逆的充分条件**: 若存在 pmf $\{x_j\}$ 使得

$$x_i P_{ij} = x_j P_{ji}, \quad \forall i, j,$$

则 $\{X_n\}$ 为时间可逆, 且平稳分布为 $\{x_j\}$.

§4.7 时间可逆的 MC

注:

(iii) (*.11) 说明

$$\underbrace{\text{从 } i \text{ 到 } j \text{ 的转移速率}}_{\pi_i P_{ij}} = \underbrace{\text{从 } j \text{ 到 } i \text{ 的转移速率}}_{\pi_j P_{ji}}.$$

可以基于频率来判断.

【例 4.7 (A)】 一个遍历简单随机游动 $\{X_n, n \geq 0\}$ 是时间可逆的.

(iv) 时间可逆 MC 直观上应满足: $\forall k \geq 1, m \geq 0,$

$$(X_m, X_{m+1}, \dots, X_{m+k}) \stackrel{d}{=} (X_{m+k}, \dots, X_{m+1}, X_m). \quad (*.12)$$

特别, 当 $k = 2$ 时,

$$\begin{aligned} P(X_m = i, X_{m+1} = j, X_{m+2} = k) &= \underline{\pi_i P_{ij}} P_{jk} = P_{ji} \underline{\pi_j P_{jk}} \\ &= \pi_k P_{kj} P_{ji} = P(X_{m+2} = i, X_{m+1} = j, X_m = k). \end{aligned}$$

§4.7 时间可逆的 MC

► **观察** 一个平稳遍历的 MC $\{X_n, n \geq 1\}$, 平稳分布 $\pi_i > 0$, 于是

$$\underline{\pi_i P_{ij} P_{jk} P_{ki}} = P_{ji} \cdot \underline{\pi_j P_{jk} P_{ki}} = P_{ji} P_{kj} \cdot \underline{\pi_k P_{ki}} = \pi_i P_{ik} P_{kj} P_{ji},$$

\implies

$$P_{ij} P_{jk} P_{ki} = P_{ik} P_{kj} P_{ji}.$$

► **定理 4.7.2** 不可约正常返的平稳 MC 是时间可逆的 \iff 对 $\forall i, i_1, \dots, i_k, k \geq 1$, 有

$$P_{i, i_1} P_{i_1, i_2} \cdots P_{i_{k-1}, i_k} P_{i_k, i} = P_{i, i_k} P_{i_k, i_{k-1}} \cdots P_{i_2, i_1} P_{i_1, i}. \quad (*.13)$$

注 不可约正常返的 MC 存在唯一的平稳分布 $\{\pi_i\}$, 满足 $\pi_i > 0, \forall i$.

§4.7 时间可逆的 MC

证明: (\Leftarrow) 由 (*.13) 得对 $\forall i, j, i_1, \dots, i_k, k \geq 0$,

$$P_{i, i_1} P_{i_1, i_2} \cdots P_{i_{k-1}, i_k} P_{i_k, j} P_{ji} = P_{ij} P_{j, i_k} P_{i_k, i_{k-1}} \cdots P_{i_2, i_1} P_{i_1, i}.$$

在上式两侧对 i_1, i_2, \dots, i_k 求和, 得

$$P_{ij}^{k+1} P_{ji} = P_{ij} P_{ji}^{k+1}.$$

于是,

$$\left(\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n P_{ij}^k \right) \cdot P_{ji} = \left(\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n P_{ji}^k \right) \cdot P_{ij}.$$

令 $n \rightarrow \infty$ 得

$$\pi_j P_{ji} = \pi_i P_{ij}, \quad \forall i, j. \quad \blacksquare$$

§4.7 时间可逆的 MC

逆向链的概念在过程不是时间可逆的情形也是有用的.

► **定理 4.7.3** 一个不可约的 MC 的转移概率矩阵为 $\mathbb{P} = (P_{ij})$. 若存在一个 pmf $\{\pi_i\}$ 和一个转移概率矩阵 $\mathbb{P}^* = (P_{ij}^*)$ 使得

$$\pi_i P_{ij} = \pi_j P_{ji}^*, \quad \forall i, j,$$

则

- (i) $\{\pi_i\}$ 为原 MC 的一个平稳分布;
- (ii) P_{ij}^* 为逆向链的转移概率;
- (iii) $\{\pi_i\}$ 也为逆向链的一个平稳分布.

证: 利用

$$\sum_i \pi_i P_{ij} = \sum_i \pi_j P_{ji}^* = \pi_j.$$

§4.7 时间可逆的 MC

► 【例 4.7(E)】 考虑一批同型元件. 若一个元件在使用过程中失效, 则在该元件的下一个使用期开始用新的元件来替换. 假设元件使用期数 T 寿命独立同分布, 每个使用期是一个时间单位, 元件在第 i 个使用期失效的概率为 p_i , $i \geq 1$, 这里 $\{p_i\}$ 非周期, 且 $E T < \infty$. 以 X_n 记时刻 n 正在使用的元件的使用期数 (包含时刻 n 后的一个使用期), 则 $\{X_n\}$ 为一个 MC, 转移概率

$$P_{i,1} = \lambda_i = 1 - P_{i,i+1}, \quad i \geq 1,$$

其中

$$\lambda_i = \frac{p_i}{\sum_{j=i}^{\infty} p_j} = \frac{p_i}{P(T \geq i)}.$$

求平稳分布 $\{\pi_i\}$: 利用 $P_{1i}^* = p_i$, $P_{i,i-1}^* = 1$, $i > 1$,

$$\pi_i P_{i1} = \pi_1 P_{1i}^* \implies \pi_i = \pi_1 P(T \geq i) \implies \pi_1 = 1/E T$$

$$\pi_i = \frac{P(T \geq i)}{E T}, \quad i \geq 1. \quad \text{[离散平衡分布]}$$

§4.7 时间可逆的 MC

时间可逆性的应用

► **命题 4.7.4** 设 $\{X_n\}$ 是一个不可约的 MC, 其平稳分布为 $\{\pi_j\}$, 设 ϕ 为一个定义于状态空间的有界函数, 则

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \phi(X_k) = \sum_{j=0}^{\infty} \phi(j) \pi_j.$$

证: 记 $a_j(n)$ 为 MC 在前 n 步转移中访问“ j ”的次数, 则

$$\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \phi(X_k) = \sum_{j=0}^{\infty} \underbrace{\frac{a_j(n)}{n}}_{\rightarrow \pi_j} \phi(j).$$

注意到 pmf $\{a_j(n)/n, i \geq 0\} \xrightarrow{d} \{\pi_j, j \geq 0\}$, 令 $n \rightarrow \infty$ 得证. ■

※ “ ϕ 有界”可改为“非负”或条件“ $\sum \pi_i |\phi(i)| < \infty$ ”.

§4.7 时间可逆的 MC

MCMC (Markov Chain Monte Carlo) 方法

► **问题 1** 设 \mathbf{X} 是一个离散随机向量, 其取值集合 $\{\mathbf{x}_j, j \geq 1\}$, h 为一个给定函数, 计算

$$\theta = E[h(\mathbf{X})].$$

► **Monte Carlo 方法** 产生总体 \mathbf{X} 的一组独立样本 $\mathbf{X}_1, \mathbf{X}_2, \dots, \mathbf{X}_n$, 用 $\sum_{i=1}^n h(\mathbf{X}_i)/n$ 估计 θ , 这是因为 (强大数律)

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n h(\mathbf{X}_i) = \theta.$$

► **问题 2** 如何产生总体 \mathbf{X} 的一组 (独立或具有某种特定的相依结构) 样本?

MCMC方法: 理论基础为命题 4.7.4、和定理 4.4.3 及其注记

§4.7 时间可逆的 MC

► **定理 4.7.4** 设 $\{\pi_i, i \in S\}$ 是一个 pmf, 则存在一个可逆不可约的 MC $\{X_n, n \geq 0\}$, 其状态空间为 S , 且 $\{\pi_i, i \in S\}$ 为 MC 的平稳分布.

证: 不妨设 $S = \{0, 1, \dots\}$, 任取一个不可约 MC $\{Y_n\}$, 使其转移概率矩阵为 $\mathbf{Q} = (Q_{ij})$, 满足

$$Q_{ij} = 0 \iff Q_{ji} = 0, \quad i \neq j.$$

对任意 $i \neq j$, 当 $Q_{ij} = 0$ 时, 约定 $\alpha_{ij} = 1$; 当 $Q_{ij} > 0$ 时, 令

$$\alpha_{ij} = \min \left\{ \frac{\pi_j Q_{ji}}{\pi_i Q_{ij}}, 1 \right\},$$

且记

$$P_{ij} = Q_{ij} \alpha_{ij}, \quad P_{ii} = Q_{ii} + \sum_{j \neq i} Q_{ij} (1 - \alpha_{ij}),$$

则 \mathbf{P} 为一个转移概率矩阵, 满足 $P_{ij} = 0 \iff P_{ji} = 0 \ (i \neq j)$.

§4.7 时间可逆的 MC

(续) 设转移概率矩阵 \mathbf{P} 对应的 MC 为 $\{X_n\}$, 则 $\{X_n\}$ 不可约. 由 $\pi_i P_{ij} = \pi_j Q_{ij} \alpha_{ij}$ 得

- 若 $\alpha_{ij} < 1$, 则 $\alpha_{ji} = 1$, 且

$$\pi_i P_{ij} = \pi_i \underline{Q_{ij} \alpha_{ij}} = \pi_j Q_{ji} = \pi_j \underline{Q_{ji} \alpha_{ji}} = \pi_j P_{ji}.$$

- 若 $\alpha_{ij} = 1$, 则 $\pi_j Q_{ji} \geq \pi_i Q_{ij}$ 及 $\alpha_{ji} \leq 1$. 于是,

$$\pi_i P_{ij} = \pi_i Q_{ij} = \pi_j \underline{Q_{ji} \alpha_{ji}} = \pi_j P_{ji}.$$

因此, $\{\pi_i\}$ 为 $\{X_n\}$ 的平稳分布. ■

* 上述构造转移概率矩阵 \mathbf{P} , 进而得到可逆 MC 的方法称为 Hastings-Metropolis 算法, 其中 \mathbf{Q} 称为预选矩阵.

§4.7 时间可逆的 MC

MCMC 方法

将特定的分布设计成某个 MC 的平稳分布，通过模拟 MC 的轨道，近似生成特定分布的随机数或估计所需要的各种统计量。

► 两种代表性的采用方法

Hastings-Metropolis 采样

Gibbs 采样

※ Gibbs 采样本质上仍是一种特殊的 Hastings-Metropolis 算法，是 MCMC 模拟中使用最为广泛的一致 MC 轨道采样方法。

§4.7 时间可逆的 MC

- **Hastings-Metropolis 采样** 基于 Hastings-Metropolis 算法生成一个可逆 MC 样本轨道的抽样方法.

算法

- S1 给 X_0 任意赋值.
- S2 设当前时刻状态 $X_k = i$.
- S3 产生一个 pmf $\{Q_{ij}, j \geq 0\}$ 的随机数, 记为 j .
- S4 若 $\pi_j Q_{ji} / (\pi_i Q_{ij}) \geq 1$, 则将状态更新为 $X_{k+1} = j$, 并回到 (S2); 否则, 进入 (S5).
- S5 独立抽取一个 $U(0, 1)$ 的随机数 U . 若 $U \leq \pi_j Q_{ji} / (\pi_i Q_{ij})$, 则将状态更新为 $X_{k+1} = j$, 并回到 (S2); 否则状态不更新, 即依然令 $X_{k+1} = i$, 并回到 (S2).
-

§4.7 时间可逆的 MC

► **【例 4.7 (F)】** 记 \mathcal{P}_n 为 $(1, 2, \dots, n)$ 的所有置换集合, 定义 \mathcal{P}_n 上的 pmf $\{\pi_\nu, \nu \in \mathcal{P}_n\}$:

$$\pi_\nu = cT(\nu),$$

其中 $T(\nu)$ 表示 ν 中数字 n 所处的位置. 构造 MC $\{X_k\}$ 使其平稳分布为 $\{\pi_\nu\}$.

算法设计: 为使用 Metropolis 采样, 需设计一个预选矩阵 $\mathbf{Q} = (Q_{\nu,u})$, 对应的 MC 为 $\{Y_k\}$. 对任意 $\nu \in \mathcal{P}_n$, 记

$$N(\nu) = \{u \in \mathcal{P}_n : u \text{ 可由 } \nu \text{ 最多经过一次相邻对换得到}\}.$$

易知 $|N(\nu)| = n$.

* 很多场合 π_ν 中的正则常数 $c > 0$ 难以计算, 但在下面的算法设计中 c 不起作用.

§4.7 时间可逆的 MC

(续) 对任意 u, v , 令

$$Q_{v,u} = \begin{cases} 1/|N(v)|, & u \in N(v), \\ 0, & u \notin N(v), \end{cases}$$

显然, $Q_{v,u} = 0 \iff Q_{u,v} = 0$. 因任意两个置换可通过多次相邻对换相互转换, 所以 $\{Y_n\}$ 为不可约. 又 $Q_{v,v} > 0$, 所以 MC 为非周期的. 再定义,

$$\alpha_{v,u} = \min \left\{ \frac{\pi_u Q_{u,v}}{\pi_v Q_{v,u}}, 1 \right\} = \min \left\{ \frac{T(u)}{T(v)}, 1 \right\}.$$

因此, 由 Hastings-Metropolis 算法得到的 MC $\{X_k\}$ 为不可约、非周期可逆的, 平稳分布为 $\{\pi_v\}$.

§4.7 时间可逆的 MC

(续)

采样算法

-
- S1 给 X_0 任意赋值 $v_0 \in \mathcal{P}_n$.
 - S2 设当前时刻状态 $X_k = v, v \in \mathcal{P}_n$.
 - S3 产生一个 $\{0, 1, \dots, n-1\}$ 上均匀分布的随机数, 设为 j . 令 u 表示对换 v 中第 j 和第 $j+1$ 位置上的数所得到的置换; 当 $j=0$ 时, 令 $u = v$.
 - S4 若 $T(u)/T(v) \geq 1$, 则将状态更新为 $X_{k+1} = u$, 并回到 (S2); 否则, 进入 (S5).
 - S5 独立抽取一个 $U(0, 1)$ 的随机数 U . 若 $U \leq T(u)/T(v)$, 则将状态更新为 $X_{k+1} = u$, 并回到 (S2); 否则状态不更新, 即依然令 $X_{k+1} = v$, 并回到 (S2).
-

§4.7 时间可逆的 MC

▶ 【例 4.7 (G)】 已知离散型随机向量 $\mathbf{Z} = (Z_1, \dots, Z_{50})$ 满足 $\sum_{i=1}^{50} Z_i = 0$, 且每个分量可能取值为 ± 1 , 即 \mathbf{Z} 取值于

$$\Delta_0 = \left\{ \boldsymbol{\delta} = (\delta_1, \dots, \delta_{50}) : \delta_i = \pm 1, i = 1, \dots, 50, \sum_{i=1}^{50} \delta_i = 0 \right\}.$$

\mathbf{Z} 的 pmf 为

$$\pi_{\boldsymbol{\delta}} = P(\mathbf{Z} = \boldsymbol{\delta}) = cT(\boldsymbol{\delta}), \quad \boldsymbol{\delta} \in \Delta_0,$$

其中 $c > 0$ 为正则常数,

$$T(\boldsymbol{\delta}) = \exp \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{49} \delta_i \delta_{i+1} \right\}.$$

试用 Metropolis 采样, 给出 \mathbf{Z} 分布 $\{\pi_{\boldsymbol{\delta}}\}$ 的一个近似样本.

§4.7 时间可逆的 MC

(续)

采样算法

-
- S1 给 \mathbf{X}_0 任意赋值 $\mathbf{v}_0 \in \Delta_0$.
 - S2 设当前时刻状态 $\mathbf{X}_k = \mathbf{v}$, $\mathbf{v} \in \Delta_0$.
 - S3 产生一个 $\{0, 1, \dots, 49\}$ 上均匀分布的随机数, 设为 j . 令 \mathbf{u} 表示对 \mathbf{v} 中第 j 和第 $j+1$ 位置上的数所得到的置换; 当 $j=0$ 时, 令 $\mathbf{u} = \mathbf{v}$.
 - S4 若 $T(\mathbf{u})/T(\mathbf{v}) \geq 1$, 则将状态更新为 $\mathbf{X}_{k+1} = \mathbf{u}$, 并回到 (S2); 否则, 进入 (S5).
 - S5 独立抽取一个 $U(0, 1)$ 的随机数 U . 若 $U \leq T(\mathbf{u})/T(\mathbf{v})$, 则将状态更新为 $\mathbf{X}_{k+1} = \mathbf{u}$, 并回到 (S2); 否则状态不更新, 即依然令 $\mathbf{X}_{k+1} = \mathbf{v}$, 并回到 (S2).
-

§4.7 时间可逆的 MC

► Gibbs 采样

设 $\mathbf{Z} = (Z_1, \dots, Z_n)$ 是一个离散随机向量, 其所有可能取值集合为 S . 假设

- \mathbf{Z} 的分布满足: 对任意 $\mathbf{z} \in S$,

$$\pi_{\mathbf{z}} = P(\mathbf{Z} = \mathbf{z}) = cg(\mathbf{z}) > 0,$$

其中 $c > 0$ 为正则化常数.

- 对 $\forall 1 \leq i \leq n$ 及任意 $z_j, 1 \leq j \leq n, j \neq i$, 条件分布

$$P(Z_i = \cdot | Z_j = z_j, \forall j \neq i)$$

存在且已知.

§4.7 时间可逆的 MC

(续) 在上述假设下, Gibbs 采样模拟生成向量值 MC $\{\mathbf{Y}_k\}$:

S1 给 \mathbf{Y}_0 任意赋值 $\mathbf{y}_0 \in S$.

S2 设当前时刻状态 $\mathbf{Y}_k = \mathbf{y} = (y_1, \dots, y_n) \in S$.

S3 在 $\{1, 2, \dots, n\}$ 中随机取数, 不妨设取出 i . 固定所有 $y_j (j \neq i)$ 的值, 按条件分布 $P(Z_i = \cdot | Z_j = y_j, \forall j \neq i)$ 生成 Z_i 的随机数, 比如 z .

S4 将 \mathbf{Y}_{k+1} 取值更新为 $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_{i-1}, z, y_{i+1}, \dots, y_n)$, 并回到 (S2).

* $\{\mathbf{Y}_k\}$ 为非周期不可约 MC, 并以 \mathbf{Z} 的分布作为平稳分布. 因此, 当模拟运行足够多步后, \mathbf{Y}_k 的可以看作是 \mathbf{Z} 分布的一个样本点.

§4.7 时间可逆的 MC

(续) 证: 记 MC $\{\mathbf{Y}_k\}$ 的一步转移概率为 $\mathbf{Q} = (Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}})$:

- 当 \mathbf{x} 与 \mathbf{y} 至少有两个分量不同时, $Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}} = 0$.
- 当 \mathbf{x} 与 \mathbf{y} 仅有一个分量不同时, 假设不同分量下标为 i ,

$$Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}} = \frac{1}{n} P(Z_i = y_i | Z_j = x_j, \forall j \neq i) = \frac{c g(\mathbf{y})}{n P(Z_j = x_j, \forall j \neq i)}.$$

- 当 $\mathbf{x} = \mathbf{y}$ 时,

$$\begin{aligned} Q_{\mathbf{x},\mathbf{x}} &= 1 - \sum_{\mathbf{y} \neq \mathbf{x}} Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}} = 1 - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n [1 - P(Z_i = x_i | Z_j = x_j, \forall j \neq i)] \\ &= \frac{1}{n} c g(\mathbf{x}) \sum_{i=1}^n \frac{1}{P(Z_j = x_j, \forall j \neq i)} > 0. \end{aligned}$$

这说明 \mathbf{Q} 是非周期的.

- $\{\mathbf{Y}_k\}$ 是不可约的, $Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}} = 0 \Leftrightarrow Q_{\mathbf{y},\mathbf{x}} = 0$ (因为 $g(\mathbf{x}) > 0, \forall \mathbf{x} \in S$, 所以 $Q_{\mathbf{x},\mathbf{y}} = 0$ 蕴涵 \mathbf{x} 与 \mathbf{y} 至少两个分量不同).

§4.7 时间可逆的 MC

(续) Hastings-Metropolis 算法中的函数: 当 $Q_{x,y} > 0$ 时,

$$\begin{aligned}\alpha_{x,y} &= \min \left\{ \frac{\pi_y Q_{y,x}}{\pi_x Q_{x,y}}, 1 \right\} \\ &= \min \left\{ \frac{cg(y) \cdot cg(x)}{cg(x) \cdot cg(y)}, 1 \right\} = 1, \quad \mathbf{x} \neq \mathbf{y},\end{aligned}$$

$$P_{x,y} = Q_{x,y} \alpha_{x,y} = Q_{x,y}, \quad \mathbf{x} \neq \mathbf{y},$$

$$P_{x,x} = Q_{x,x} + \sum_{y \neq x} Q_{x,y} (1 - \alpha_{x,y}) = Q_{x,x}.$$

\implies

$$\mathbf{P} = \mathbf{Q},$$

即 $\{\mathbf{Y}_k\}$ 即为 $\{\mathbf{X}_k\}$, 得证. ■

§4.7 时间可逆的 MC

▶ 【例 4.7 (H)】 已知离散型随机向量 $\mathbf{Z} = (Z_1, \dots, Z_{50})$ 的每个分量可能取值为 ± 1 , 即 \mathbf{Z} 取值于

$$\Delta = \{\boldsymbol{\delta} = (\delta_1, \dots, \delta_{50}) : \delta_i = \pm 1, i = 1, \dots, 50\}.$$

\mathbf{Z} 的 pmf 为

$$\pi_{\boldsymbol{\delta}} = P(\mathbf{Z} = \boldsymbol{\delta}) = cT(\boldsymbol{\delta}), \quad \boldsymbol{\delta} \in \Delta,$$

其中 $c > 0$ 为正则常数,

$$T(\boldsymbol{\delta}) = \exp \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{49} \delta_i \delta_{i+1} \right\}.$$

试用 Gibbs 采样, 给出 \mathbf{Z} 分布 $\{\pi_{\boldsymbol{\delta}}\}$ 的一个近似样本.

§4.7 时间可逆的 MC

(续)

采样算法

-
- S1 给 \mathbf{X}_0 任意赋值 $\mathbf{v}_0 \in \Delta$.
 - S2 设当前时刻状态 $\mathbf{X}_k = \mathbf{v} = (v_1, \dots, v_{50})$, $\mathbf{v} \in \Delta$.
 - S3 在 $\{1, 2, \dots, 50\}$ 中随机取数, 不妨设取出 i . 固定所有 v_j ($j \neq i$) 的值, 按条件分布 $P(Z_i = \pm 1 | Z_j = v_j, \forall j \neq i)$ 生成 Z_i 的随机数, 比如 z .
 - S4 将 \mathbf{X}_{k+1} 取值更新为 $\mathbf{u} = (v_1, \dots, v_{i-1}, z, v_{i+1}, \dots, v_n)$, 并回到 (S2).
-

§4.8 半马氏过程

半马氏过程 (Semi-Markov Process, 记为 SMP)

▶ $\{Z(t), t \geq 0\}$ 称为 SMP, 状态空间 $S = \{0, 1, 2, \dots\}$, 如果给定当前过程处在 “ i ”,

- 下一次状态转移进入 “ j ” 的概率为 P_{ij} ;
- 在已知下一步转移进入 “ j ” 的条件下, 过程滞留 “ i ” 的时间分布为 F_{ij} .

※

- SMP 不是马氏过程;
- 转移概率矩阵 (P_{ij}) 对应的 MC $\{X_n\}$ 称为 $\{Z(t)\}$ 的嵌入 MC.
- 若 $\{X_n\}$ 是不可约的, 则称 $\{Z(t)\}$ 是不可约的.
- 通常的 MC 是特殊的 SMP, 其中 F_{ij} 对应常数 1 的分布函数.

§4.8 半马氏过程

► 记号:

- τ_i : SMP 在下一次状态转移之前于状态 i 滞留时间
- $\mu_i = E \tau_i$
- T_{ij} : SMP 相邻两次访问状态 i 的时间间隔
- $\mu_{ii} = E T_{ii}$
- $\tau_i \sim H_i$

$$H_i(x) = \sum_j P_{ij} F_{ij}(x), \quad \forall x.$$

* 问题:

$$P_i = \lim_{t \rightarrow \infty} P(Z(t) = i | Z(0) = j) = ?$$

§4.8 半马氏过程

► **定理 4.8.1** 设 SMP 为不可约, 且 T_{ii} **非格子点**, $\mu_{ii} < \infty$, 则

$$P_i = \lim_{t \rightarrow \infty} P(Z(t) = i | Z(0) = j) = \frac{\mu_i}{\mu_{ii}}, \quad \forall i, j.$$

证明: 构造一个延迟更新过程:

更新点 \longleftrightarrow 过程进入“ i ”的时刻,

于是, P_i 的取值与状态 j 无关, 且

$$P_i = \frac{E[\text{一个循环中处于“}i\text{”时长}]}{\text{一个循环时长}} = \frac{E\tau_i}{E T_{ii}} = \frac{\mu_i}{\mu_{ii}}.$$

※ 引进更新酬劳过程, 取消“非格子点”的限制, 得

$$P_i = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{(0, t] \text{ 时间段处于“}i\text{”时长}}{t} = \frac{E\tau_i}{E T_{ii}} = \frac{\mu_i}{\mu_{ii}}.$$

§4.8 半马氏过程

► 直观

$$P_i \propto \pi_i \mu_i,$$

其中 $\{\pi_i\}$ 为 $\{X_n\}$ 的平稳分布.

► 定理 4.8.3 设 SMP 为不可约, $\{X_n\}$ 正常返, $\mu_{ii} < \infty$, 则

$$P_i = \frac{\pi_i \mu_i}{\sum_j \pi_j \mu_j}.$$

思路: 构造一个延迟更新过程:

更新点 \longleftrightarrow 过程进入 “ i ” 的时刻,

$$P_i = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{(0, t] \text{ 时间段处于 “} i \text{” 时长}}{t}$$

§4.8 半马氏过程

$$P_i = \lim_{m \rightarrow \infty} \underbrace{\frac{\text{前 } m \text{ 次状态转移中处于“}i\text{”时长}}{\text{SMP 第 } m+1 \text{ 次状态转移时刻}}}_{P_{i,m}}$$

定义

$N_i(m)$ = SMP 前 m 次状态转移进入 “ i ” 的次数,

$Y_i(j)$ = SMP 第 j 次进入 “ i ” 后在 “ i ” 滞留的时间, $j \geq 1$,

则, 当 $m \rightarrow \infty$ 时, $N_k(m) \rightarrow \infty$, 且

$$\begin{aligned} P_{i,m} &= \frac{\sum_{j=1}^{N_i(m)} Y_i(j)}{\sum_{k=0}^{\infty} \sum_{j=1}^{N_k(m)} Y_k(j)} \\ &= \underbrace{\frac{N_i(m)}{m}}_{\rightarrow \pi_i} \cdot \underbrace{\frac{\sum_{j=1}^{N_i(m)} Y_i(j)}{N_i(m)}}_{\rightarrow \mu_i} \bigg/ \sum_{k=0}^{\infty} \underbrace{\frac{N_k(m)}{m}}_{\rightarrow \pi_k} \cdot \underbrace{\frac{\sum_{j=1}^{N_k(m)} Y_k(j)}{N_k(m)}}_{\rightarrow \mu_k} \end{aligned}$$

§4.8 半马氏过程

► 【例 4.8(A)】 一部机器的运转可能有三个状态:

良好 (1)、尚好 (2)、损坏 (3)

以 $Z(t)$ 表示时刻 t 机器所处的状态. 该过程嵌入 MC 的转移概率矩阵为

$$\mathbb{P} = \begin{pmatrix} 0 & 3/4 & 1/4 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2/3 & 1/3 & 0 \end{pmatrix}$$

由 $(\pi_1, \pi_2, \pi_3) = (\pi_1, \pi_2, \pi_3)\mathbb{P}$, 求出平稳分布

$$\pi_1 = \frac{4}{15}, \quad \pi_2 = \frac{1}{3}, \quad \pi_3 = \frac{2}{5}.$$

给定 μ_1, μ_2, μ_3 , 可以求出 P_1, P_2, P_3 .

§4.8 半马氏过程

► 记号

$Y(t)$ = 从时刻 t 到下一次状态转移的时间间隔

$S(t)$ = t 之后首次转移进入的状态

► **定理 4.8.4** 设 SMP 不可约, 非格子点 (即 T_{ii} 非格子点, $\forall i$), 且 $\mu_{ii} < \infty$, 则

$$\lim_{t \rightarrow \infty} P(Z(t) = i, Y(t) > x, S(t) = j | Z(0) = k) = \frac{P_{ij}}{\mu_{ii}} \int_x^\infty \bar{F}_{ij}(u) du.$$

证: 构造一个延迟交替更新过程:

更新点 \longleftrightarrow 过程进入 “ i ” 的时刻,

时刻 t 处于 “on” $\longleftrightarrow Z(t) = i, Y(t) > x, S(t) = j$,

$$T_{ii}^{\text{on}} = [(\tau_i - x)_+ \cdot 1_{\{X_1=j\}} | X_0 = i]$$

$$[\tau_i | X_0 = i, X_1 = j] \sim F_{ij}$$

§4.8 半马氏过程

► **推论** 设 SMP 不可约, 非格子点 (即 T_{ii} 非格子点, $\forall i$), 且 $\mu_{ii} < \infty$, 则

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow \infty} P(Z(t) = i, Y(t) > x | Z(0) = k) \\ &= \frac{1}{\mu_{ii}} \int_x^\infty \bar{H}_i(u) du \\ &= P_i \cdot \bar{H}_{i,e}(x), \end{aligned}$$

其中

$$H_{i,e}(x) = \frac{1}{\mu_i} \int_0^x \bar{H}_i(u) du, \quad x \geq 0 \quad [H_i \text{ 的平衡分布}] \quad (*.14)$$

(* .14) 的直观解释

第 4 章第一次作业

1, 3, 5, 6, 8, 9, 11

第 4 章第二次作业

31, 32, 33, 45, 48, 49, 50